



# Beast 3<sup>E</sup>



SG906 MAX2



Zhongli Technology

A Zantou Zhongli Intelligen Technology Co., Ltd. a drónok fejlesztésére és gyártására fókuszál, a cég „feltárás és felfedezés, a kivételes tudás segítségével” elvének irányítása alatt, az intelligens technológiák gyümölcsei segítségével. Együtt élvezheti a technológia által hozott örömeket. Engedje meg, hogy az intelligens technológia belépjen az életébe a Zhongli UAV-val, ingyenes és akadálytalan repüléssel.



MADE IN CHINA



14+ AGES



# SG906<sup>MAX2</sup>

GPS Okos Drón

\* Használat előtt figyelmesen olvassa el a kézikönyvet, és őrizze meg minden esetre.

# Tartalom

---

## Gyors útmutató

1. PTZ kamera előkészítése	1
2. A távirányító csatlakoztatása	1
3. Geomágneses kalibrálás	1
4. Giroszkóp és gimbal kalibráció	1
5. Repülési mód váltása	2
6. A drón feloldása	2
7. Akkumulátorok felszerelése és töltése a távirányítóból és a drónból	2
8. Alkalmazás	2
Repülési útmutató	4

# SG906 MAX 2 Gyors útmutató

Fedezzen fel többet a drónokról repülés előtt

\* A részleteket lásd a használati útmutatóban

A repülés előtt győződjön meg arról, hogy a drón és a távirányító akkumulátorai fel vannak töltve.

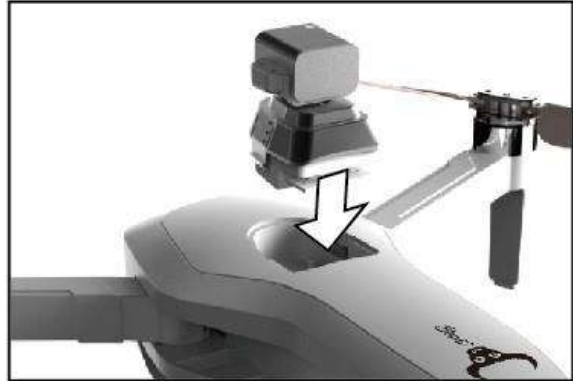
## 1. Az akadályérzékelő előkészítése és használata

### **Figyelem:**

A. Az akadályérzékelőt a drón elindítása előtt fel kell szerelni, különben meghibásodhat és befolyásolhatja a készülék használatát



1. Nyissa ki az akadályérzékelő aljzat maszkját

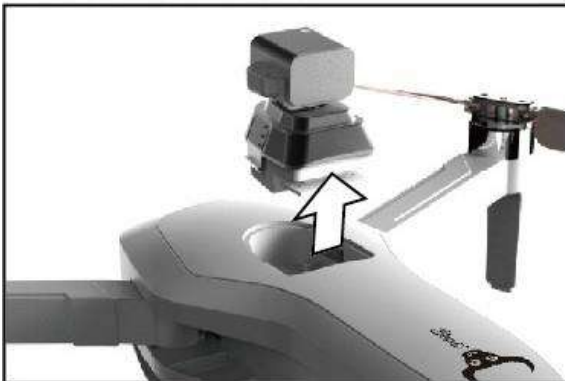


2. Helyezze be az érzékelőt a képnek megfelelően

B. A drón indításakor ne érintse meg az akadályérzékelőt, indulási fázisban van, és minden érintés befolyásolhatja az érzékelő normál működését és károsíthatja a készülék egészét.



C. Az érzékelő eltávolításakor a drónt le kell állítani, különben megsérülhet a készülék és befolyásolhatja annak funkcióit.



1. Szerelje fel az érzékelőt a képnek megfelelően

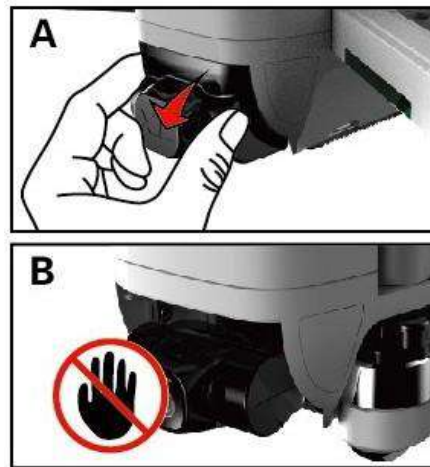


2. Fedje le az aljzatot a fedellel.

## 2. A PTZ kamerával kapcsolatos óvintézkedések

### **⚠ Figyelem :**

- A. Használat előtt távolítsa el a védőburkolatot a kameráról.
- B. Ne érintse meg a kamerát közvetlenül az indítás után! Indítás után automatikusan kalibrál, ha megérinti ebben az állapotban előfordulhat, hogy a kamera nem kalibrál megfelelően, és ez a kalibráció a jövőben is kihathat!



## 3. A drón párosítása a távirányítóval

A távirányító bekapcsolása előtt kapcsolja be a drónt. A távirányító bekapcsolása után várjon néhány percet, amíg a távirányító és a drón közötti automatikus párosítás befejeződik. Megjegyzés: a drónt egyenes felületre kell helyezni, közvetlenül a távirányító elé, a távirányító hangjelzést ad a párosítás befejezése után



Fontos megjegyzés

Párosítás előtt geomágneses és giroszkópos kalibrálást kell végezni

Drón elindítása



Távirányító elindítása



## 4. Geomágneses kalibrálás

Helyezze a drónt egyenes felületre, és tartsa lenyomva a képen látható gombot (1. ábra) 5 másodpercig, a távirányító hangjelzést ad ki, és megkezdődik a geomágneses kalibráció. Ettől a pillanattól kezdve a drón jelzőfényei gyorsan villognak. Most emelje fel a drónt és forgassa el az óramutató járásával megegyező irányba (2. ábra) 3-5 alkalommal, a távirányító hangjelzést ad, ettől a pillanattól kezdve forgassa el a drónt vízszintesen (3. ábra) 3-5 alkalommal, amikor a drón hangjelzést bocsát ki, a geomágneses kalibrálás sikeresen befejeződik.



## 5. Giroszkópos kalibrálás

Helyezze a drónt egyenes felületre, és tartsa lenyomva a jelzett gombot 5 másodpercig, hangjelzést fog hallani, engedje el a gombot a kalibrálás befejezéséhez.

Tartsa nyomva 5 másodpercig



Egyenes felület





## 6. Repülési módok

Megjegyzés: A GPS mód (2. mód) alapértelmezett indításkor. Ha a drón nem észlel legalább 8 műholdat, akkor a hajtóművek feloldódnak, de nem tud felszállni. Ahhoz, hogy fel tudjon szállni, át kell kapcsolnia Optical Flux módba, mielőtt a drón véget ér a műhold keresésében. Nyomja meg és tartsa lenyomva a képen látható gombot 5 másodpercig (a kapcsolási mód a jobb oldalon látható). Átkapcsolás után a távirányító hangjelzést ad ki. Most a GPS-funkciók nem lesznek elérhetők (RTH, Követés stb.). Legyen óvatos, emelkedjen a tengerszint feletti magasságba, és ne hagyja a drónt szem elől!



Tartsa nyomva 5 másodpercig

Megjegyzés: Nem válthat át Optical Flow módba, ha a drón elvégezte a GPS helymeghatározást. A repülési módok váltásához újra kell indítania a drónt és a távirányítót.

## 7. Normál mód és Sport mód

Megjegyzés: Indításkor a Normál mód alapértelmezés szerint aktív. Ebben az üzemmódban a drón használhatja az akadályérzékelőt. Az akadálykerülés funkció nagy sebességű Sport módban le van tiltva. Sport módban ügyelni kell a magasságra és a repülési távolságra, valamint a környezetre az ütközések elkerülése érdekében.

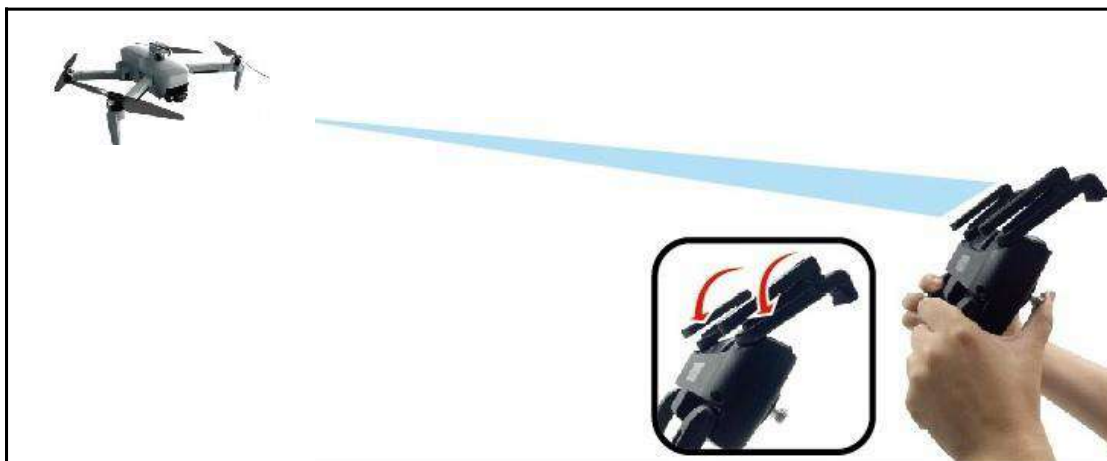


## 8. A drón feloldása



## 9. Irányítás

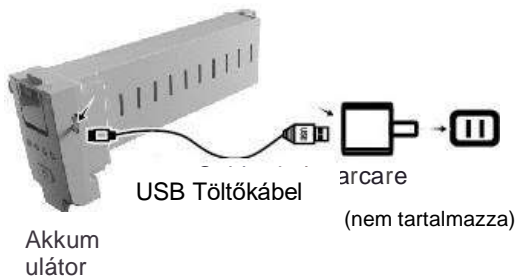
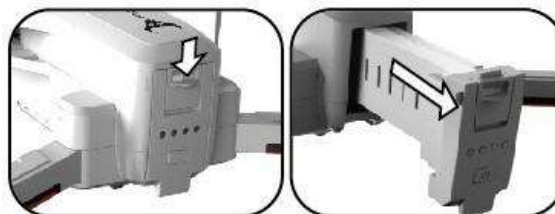
A távirányító és a drón közötti optimális jel, nagyobb hatótávolság és jobb irányíthatóság érdekében hajtsa hátra a távirányító antennáját a képen látható módon, és tartsa az antennát a drón irányába.



## 10. A készülék akkumulátorairól

Az akkumulátor eltávolítása a drónból  
Nyomja meg a fedelet, és óvatosan húzza meg az akkumulátort. Az akkumulátor eltávolítása előtt győződjön meg róla, hogy a keze tiszta.

Az akkumulátorok töltése



### ⚠ Hasznos tanácsok:

- Helyezze be a fejet a megfelelő pozícióba
- 5V 1-2A adapter használata javasolt
- Használat után kapcsolja ki a drónt, vegye ki az akkumulátort, és tárolja hűvös helyen, hogy elkerülje a hosszan tartó magas hőmérséklet okozta károkat.

## 11. Az alkalmazásról

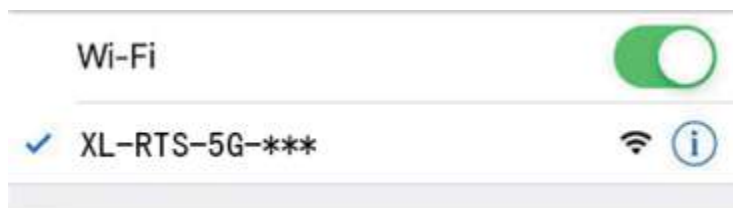
(1) Olvassa be a telefon operációs rendszerének megfelelő QR-kódot.



IOS rendszer  
Android rendszer

(2) Kapcsolja be a drónt, kapcsolja be a távirányítót, ettől a pillanattól kezdve az eszközök kommunikálni fognak egymással és automatikusan csatlakoznak, a jelzőfények villognak, ha az eszközök csatlakoztatva vannak

(3) A mobiltelefon beállításai között kattintson a Vezeték nélküli LAN elemre, és keresse meg a „XIL-RTS-5G-\*\*\*\*\*” hálózatot (sorozatszám) és csatlakozzon.



Megjegyzés:

Ha a drón repülés közben megáll, vagy megszakítja a kapcsolatot a távirányítóval, amikor beltérben ATTI módban van, akkor függőlegesen fog leszállni arra a helyre, ahol van.

Ha a drón repülés közben megáll, vagy GPS módban elveszíti a kapcsolatot a távirányítóval, automatikusan visszatér a regisztrált kiindulási ponthoz.





Zhongli Technology

## SG906 MAX2 Akadálykerülő funkció és működési módja



### A. Az akadályok elkerüléséhez szükséges feltételek

A NORMAL mód automatikusan aktiválódik, amikor a drónt bekapcsolják. Az akadályérzékelés funkció 360°-os sugarat fed le a drón körül, de bizonyos körülmények között és módokban, például SPORT módban le van tiltva. A repülési sebesség miatt a rendszer túl későn továbbíthatja az információkat, ezért ez a funkció ebben az üzemmódban le van tiltva.



1.ábra

### B. Mod de functionare

A detektor jelet bocsát ki, amely visszaverődik az érzékelő felé, miután az érintkezésbe kerül a lefedettségi sugáron belüli tárggyal, majd ezt a jelet számítási sorozattal értelmezi. A számítások elvégzése után a drón utasítást kap a megállásra, hogy elkerülje az akadállyal való ütközést.

Jelindítási pont

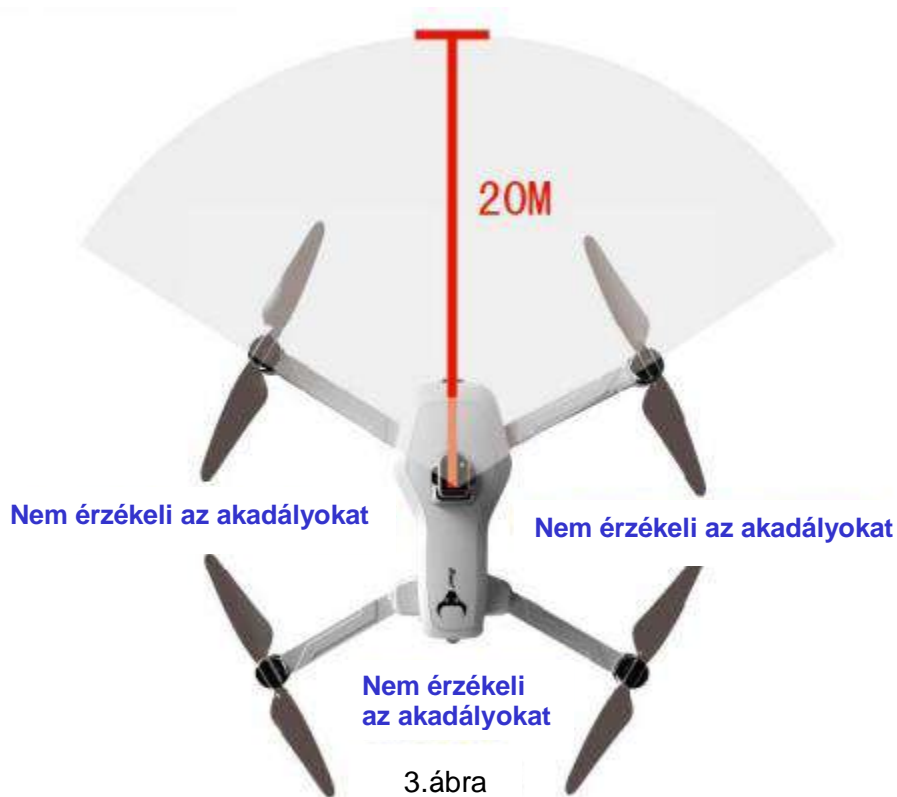


Jel vételi pont

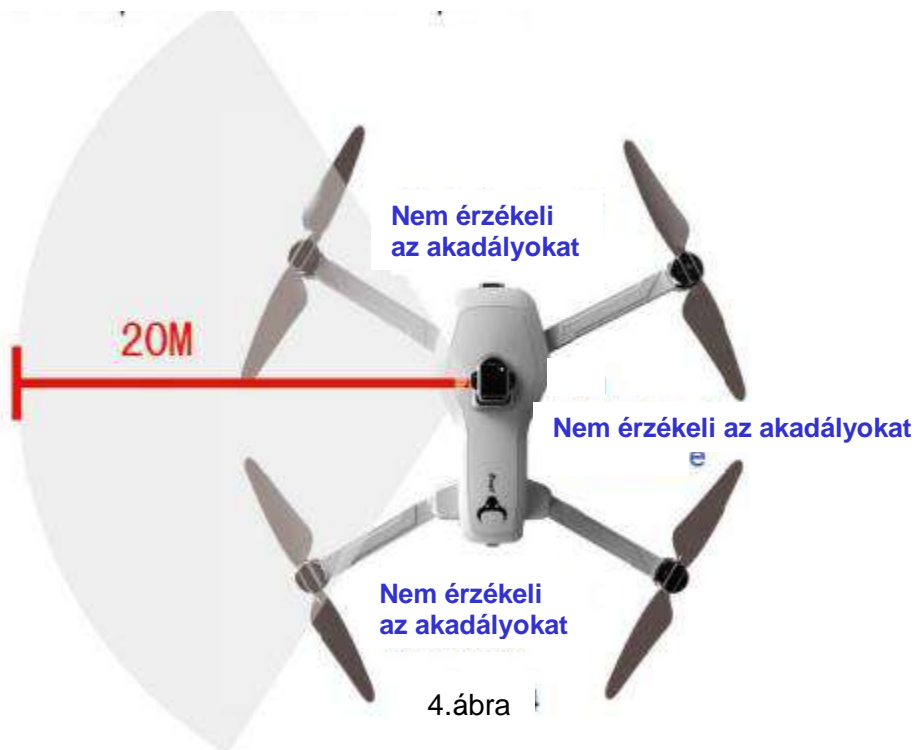
2.ábra

## C. Az akadályérzékelő használata

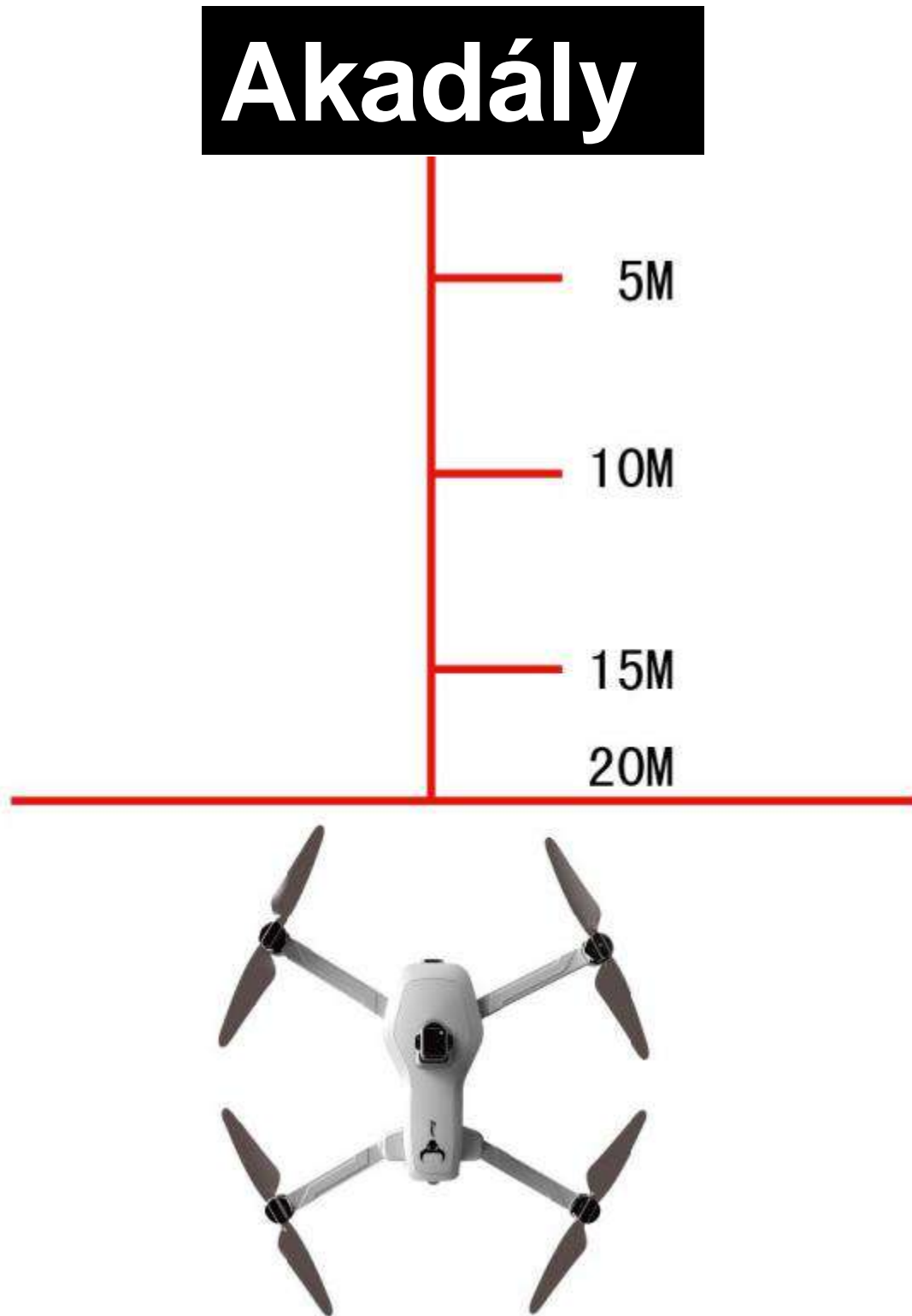
1. Amikor a drón repül, amint az a 3. ábrán látható, az akadályérzékelő lefedettségi sugara 20 m, a pásztázási szög pedig  $90^\circ$  a drón propellerei között.



2. Amikor a drón oldalra repül, ahogy az a 4. ábrán látható, az akadályérzékelő lefedettségi sugara 20 m, a pásztázási szög pedig  $90^\circ$  a drón propellerei között a repülés irányától függően. A detektor ugyanígy működik hátrarepülés esetén is.

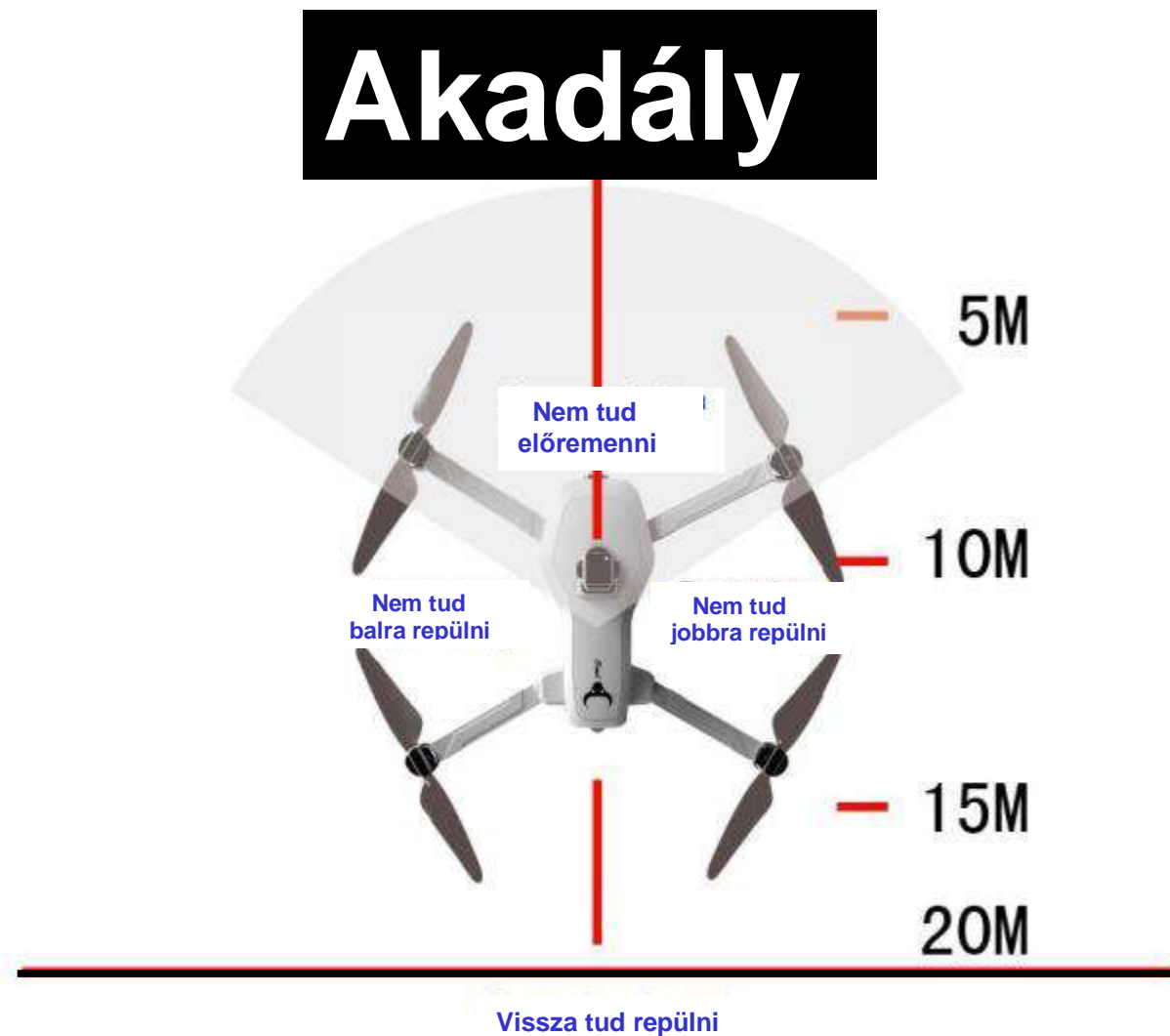


3. A hely, ahol a drón megáll, a repülési sebességtől és a sebességfokozattól függ. Amint az érzékelő azonosít egy akadályt a hatótávolságában, elvégzi a számításokat, és leállítási parancsot ad ki. A megállás a repülési sebességtől függ (minél nagyobb a sebesség, annál közelebb áll meg az akadályhoz, és minél kisebb a sebesség, annál távolabb áll meg)



5.ábra

4. Az akadály azonosítása és a drón leállítása után, ha az akadály még mindig 20 méteren belül van a repülési iránytól, a drón addig nem repül, amíg az akadályt el nem távolítják/elkerülik.



6.ábra

5. Ha a drón felszálláskor 20 méteren belül akadályt észlel, addig nem mozdul el abba az irányba, amíg az akadályt el nem távolítják vagy elkerülik.

# SG906 MAX2 Tutorial de zbor

Indításkor a GPS mód automatikusan bekapcsol: ez az üzemmód olyan nyílt területekre vonatkozik, ahol vigyázni kell az épületekre és az útba eső akadályokra.

ATTI beltéri mód: Ennek az üzemmódnak a használatához felszállás előtt ki kell kapcsolnia a GPS módot.



Funkció bemutató



Működési bemutató

ATTI mód: zárt térben használható, giroszkópos és geomágneses kalibráció elvégzése után aktiválódik. Indításkor a drón először ATTI módba lép, majd elindítja a GPS-jel keresését, és megpróbálja megtalálni a helyét. Amíg ez a keresés zajlik, nem tud felszállni, ehhez 5 másodpercig kell lenyomva tartani a GPS gombot, amint a távirányító hangjelzést ad, feloldhatja a drónt a felszálláshoz.

(Megjegyzés: az ATTI módnak nincs sok olyan funkciója, amelyhez GPS-re van szükség, például alacsony akkumulátor RTH, vészhelyzeti RTH stb. Nagyon óvatosnak kell lennie a sebességgel és a repülési távolsággal)



Nyomja meg a gombot 5 másodpercig, a távirányító szonárjelet ad ki, ha a GPS mód ki van kapcsolva és a drón fel van oldva.

GPS mód: szabad terekre alkalmas, és a GPS keresés után automatikusan aktiválódik. A drón és a távirányító párosítása után elvégezte a giroszkópos és geomágneses kalibrálást, indításkor a drón GPS-jelet keres, hogy megtalálja magát, majd GPS módba lép (a keresést nyílt terepen kell elvégezni, magas épületek, nagyfeszültségű vezetékek, stb. nélkül) A drónnak legalább 10 GPS műholdat kell azonosítania ahhoz, hogy GPS módba tudjon lépni, amit egy hangjelzés jelez, ami után a távirányítón látni fogja, hogy a drón GPS módba kapcsol.

(Megjegyzés: Ha a drón indításkor nem azonosít elég műholdat, a védelmi rendszer aktiválódik, és nem tud felszállni)